

# Differenciálegyenletek: bevezetés I.

Kormányos Andor

Komplex Rendszerek Fizikája Tanszék

2023. március 9.

Differenciálegyenletek: olyan egyenletek, ahol

- a megoldást függvény alakjában keressük
- az egyenletben a függvény és deriváltjai szerepelnek
- adottak még kezdeti feltételek és határfeltételek

Példa: leejtett kő, homogén gravitációs térben:

$$\frac{d^2x(t)}{dt^2} = \frac{F}{m}$$

Kezdeti feltételek:

$$x(t=0) = x_0 \quad \text{kezdeti magasság}$$

$$\left. \frac{dx}{dt} \right|_{t=0} = v_0 \quad \text{kezdeti sebesség}$$

Változók száma szerint

- **közönséges:** egyváltozós, az  $x = x(t)$  megoldás csak  $t$ -től függ

$$m \frac{d^2 x(t)}{dt^2} = -kx(t)$$

- **parciális differenciálegyenlet:** többváltozós, parciális deriváltak is szerepelnek

$$\frac{\partial \phi(x, t)}{\partial t} = D \frac{\partial^2 \phi(x, t)}{\partial x^2}$$

$\phi(x, t)$  függvény hely és időfüggő is

A *differenciálegyenlet rendje*

- az a legmagasabb derivált, ami szerepel az egyenletben

Az *elsőrendű* egyenletben legfeljebb első rendű derivált szerepel

Példa: az  $I = I(x)$  fényintenzitás csökkenése fényelnyelő közegben:

$$\frac{dI(x)}{dx} = -kx$$

A dinamikai törvények többsége lineáris *másodrendű* differenciálegyenlet

Példa: harmonikus oszcillátor

$$m \frac{d^2x(t)}{dt^2} = -kx(t)$$

## Lineáris vs. nem lineáris differenciálegyenlet

**Lineáris differenciálegyenlet:** ha az  $x(t)$  és deriváltjai mind első hatványon szerepelnek

példa: harmonikus oszcillátor

$$m \frac{d^2 x(t)}{dt^2} = -kx(t)$$

**Nem lineáris differenciálegyenlet:** az  $x(t)$  vagy deriváltjai magasabb hatványon

Példa: Navier–Stokes-egyenletek

$$\rho \left( \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + \mathbf{v} \cdot \nabla \mathbf{v} \right) = -\nabla p$$

- sok fizikai folyamatot lineáris differenciálegyenletek írnak le
- de fontos példák vannak nemlineáris differenciálegyenletekre is
  - bizonyos növekedési folyamatok
  - folyadékáramlás
  - általános relativitáselmélet

Másodrendű (vagy akár magasabb rendű) egyenletek numerikus megoldása általában nem probléma, ha az egyenlet maga lineáris.

**Megoldás menete:** átírjuk az egyenletet elsőrendű egyenletek rendszerére, és azokat párhuzamosan integráljuk.

Példa: harmonikus oszcillátor

$$\frac{d^2x(t)}{dt^2} = -k \frac{x(t)}{m}$$

Átírva:

$$\begin{aligned}\frac{dv(t)}{dt} &= -k \frac{x(t)}{m} \\ \frac{dx(t)}{dt} &= v(t)\end{aligned}$$

Az általános probléma:  $N$  darab egyenlet rendszere

$$\frac{dy_i(x)}{dx} = f_i(x, y_1, y_2, \dots, y_N)$$

- az  $f_i$  függvények tetszőlegesek, de nem tartalmazzák az  $y_i$ -k deriváltjait.
- kezdeti feltételek:  $y_i(x = x^{(0)}) = y_i^{(0)}$

Az általános probléma:  $N$  darab egyenlet rendszere

$$\frac{dy_i(x)}{dx} = f_i(x, y_1, y_2, \dots, y_N)$$

- az  $f_i$  függvények tetszőlegesek, de nem tartalmazzák az  $y_i$ -k deriváltjait.
- kezdeti feltételek:  $y_i(x = x^{(0)}) = y_i^{(0)}$

$y_i(x)$ -t és  $f_i(x, y_1, y_2, \dots, y_N)$ -t egy vektor elemeinek tekintjük

Vektoros írásmód:  $y_i(x) \rightarrow \mathbf{y}(x)$ ,  $f_i(x, y_1, y_2, \dots, y_N) \rightarrow \mathbf{f}(x, y_1, y_2, \dots, y_N)$

$$\frac{d\mathbf{y}(x)}{dx} = \mathbf{f}(x, y_1, y_2, \dots, y_N)$$